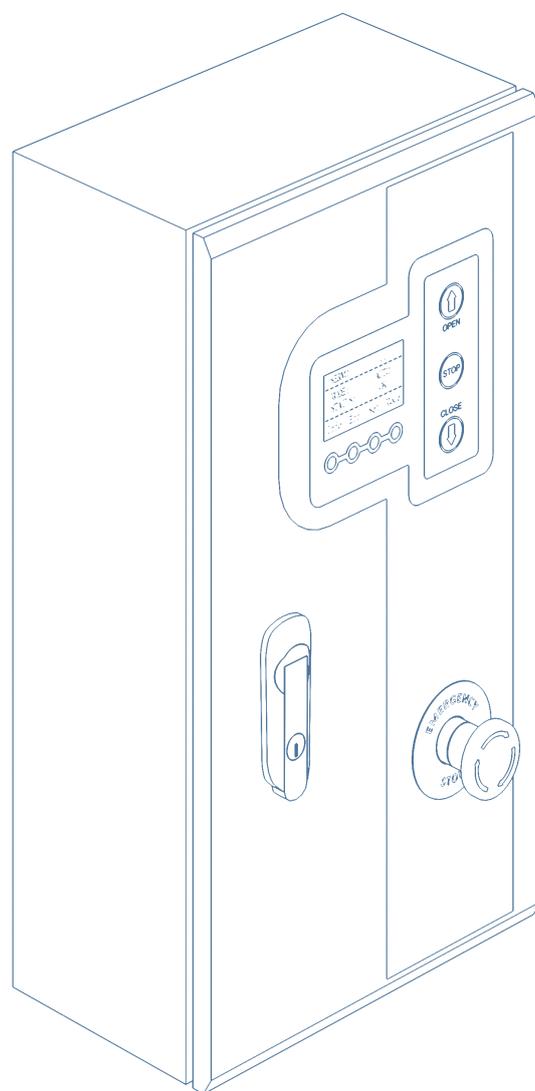


## Блок управления для скоростных секционных ворот серии ISD01 PARKING

Общие сведения	2
Конструкция	2
Монтаж блока управления	3
Электрические подключения	3
Настройка блока управления	9
Параметры работы ворот	20
Диагностика неисправностей	20



# 1. ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ

Блок управления предназначен для управления скоростными секционными воротами серии ISD01 Parking.

## 1.1. ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ БЛОКА УПРАВЛЕНИЯ

Таблица 1.1. Основные параметры

Параметры	Значение
Напряжение питания	220 В
Частота тока электрической сети	50 Гц
Мощность преобразователя частоты	1,5 кВт
Управляющее напряжение	24 В
Диапазон рабочих температур	-25...+55 °С
Габариты (Ш × В × Г)	250 × 370 × 136 мм
Класс защиты	IP 54

## 1.2. ПРАВИЛА БЕЗОПАСНОСТИ

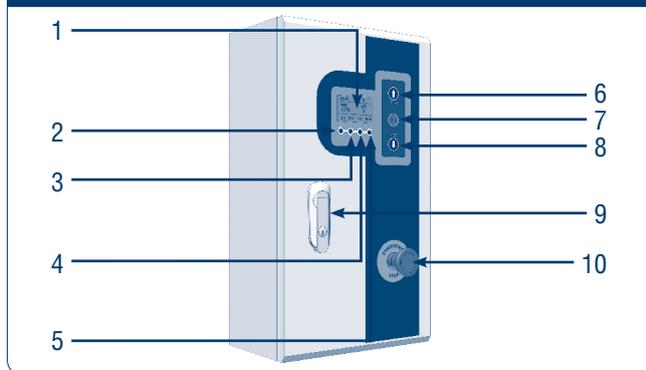
- Используйте блок управления только по назначению, любое другое использование запрещено.
- Концерн DoorHan не несет ответственности за нанесенный материальный ущерб и травмы, полученные в результате несоблюдения правил и предписаний инструкций по технике безопасности, а также в случае использования изделия не по назначению.
- Выполнять установку, настройку и сервисное обслуживание данного оборудования могут только квалифицированные специалисты.
- Для исправной работы блока управления напряжение питания должно соответствовать указанному в инструкции.
- Перед установкой блока управления убедитесь в том, что скоростные секционные ворота и устройства безопасности ворот установлены в рабочее положение.
- Перед первым включением блока управления убедитесь в том, что все электрические соединения надежно закреплены и изолированы.

### ▲ ВНИМАНИЕ!

Выполняйте все указания инструкции, так как неправильная установка оборудования может привести к серьезным повреждениям оборудования и травмам.

## 2. КОНСТРУКЦИЯ

Рис. 2.1. Закрытое положение



1. Дисплей блока управления
2. Кнопка дисплея «Инфо»
3. Кнопка дисплея «Ошибки»
4. Кнопка дисплея «Настройки»
5. Кнопка дисплея «Режимы работы»

Рис. 2.2. Открытое положение



6. Кнопка открывания ворот
7. Кнопка «Стоп»
8. Кнопка закрывания ворот
9. Замок
10. Кнопка экстренной остановки

### 3. МОНТАЖ БЛОКА УПРАВЛЕНИЯ

Блок управления устанавливается на высоте 1,2–1,5 м от уровня пола. Крепежные элементы выбираются в зависимости от материала стены.

### 4. ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ПОДКЛЮЧЕНИЯ

Таблица 4.1. Перечень клемм и описание их функций

Порт	Функция	Описание
1	PE	
2	N	AC 220 В, вход
3	L	
4	Тормозной резистор, выход +	
5	Тормозной резистор, вход -	
6	Тормоз привода +	DC 24 В
7	Тормоз привода -	
8	Зарезервировано	
9	Устройство безопасности 1	NO (кромка безопасности, фотоэлементы и др.), стоп
10	Устройство безопасности 2	NO (кромка безопасности, фотоэлементы и др.), открывание при срабатывании
11	Com/Gnd	
12	DC24V+	
13	Автоматическое открывание, вход	NO (подключение радара и др.)
14	Частичное открывание, вход	NO
15	Старт, вход	NO
16	Com/Gnd	
17	Автоматическое открывание, вход	NO
18	Частичное открывание, вход	NO
19	Замок	NO
20	Com/Gnd	
21	DC24V+	
22	Выход 1А	1А-1В по умолчанию NO, измените значение «Параметры выход 1» и 1А-1В изменится на NC
23	Выход 1В	
24	Выход 2А	2А-2В по умолчанию NO, измените значение «Параметры выход 2» и 2А-2В изменится на NC
25	Выход 2В	
26	Выход 3А	3А-3В по умолчанию NO, измените значение «Параметры выход 3» и 3А-3В изменится на NC
27	Выход 3В	
28	Выход 4А	4А-4В по умолчанию NO, измените значение «Параметры выход 4» и 4А-4В изменится на NC
29	Выход 4В	
30	RS485+	
31	RS485-	
32	Com/Gnd	
33	Ручное открытие, вход	NO
34	Ручное закрытие, вход	NO
35	Ручная остановка, вход	NO
36	Аварийная остановка, вход	NC

Рис. 4.1. Подключение датчика приближения

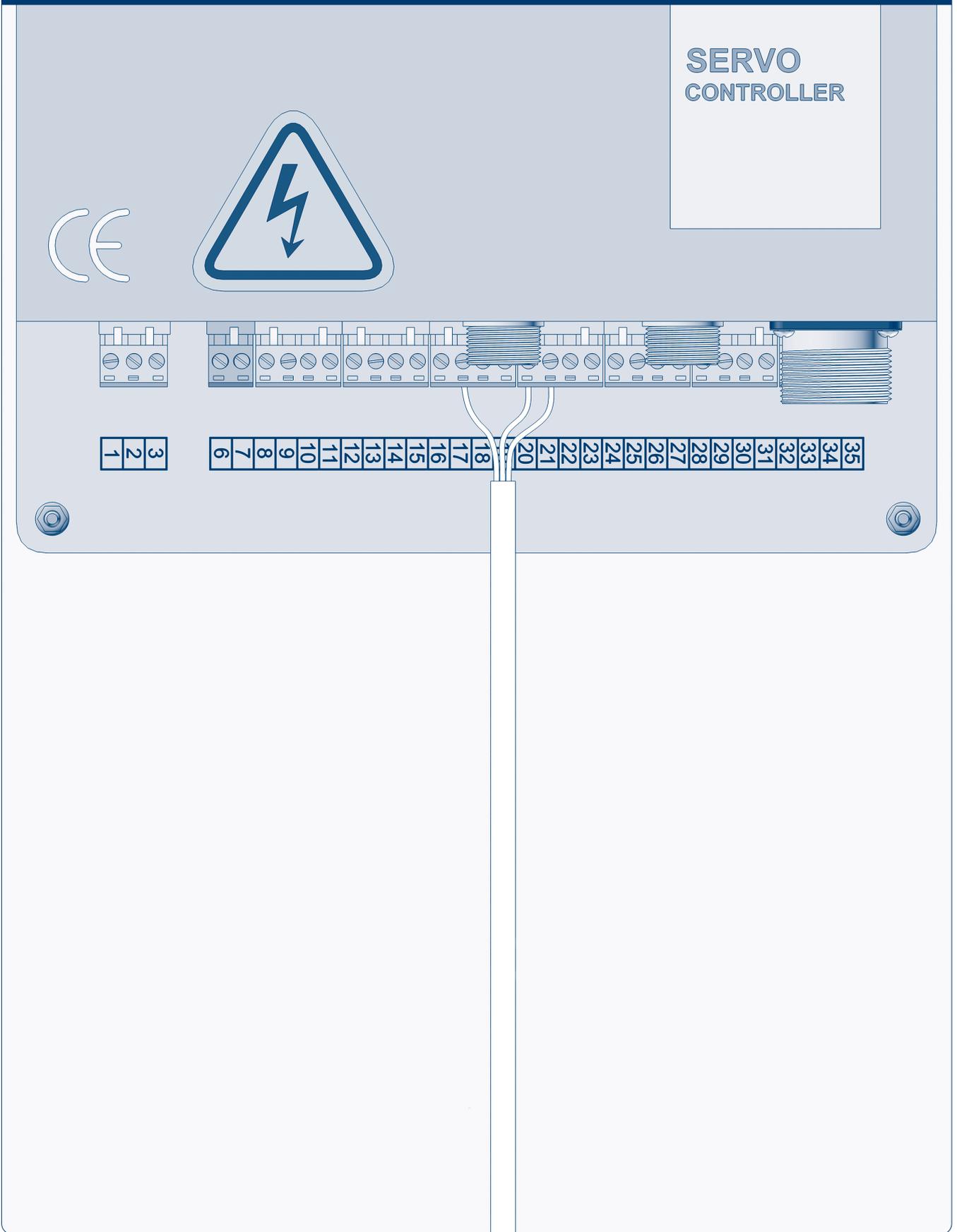


Таблица 4.2. Подключение датчика приближения

Порт	Функция	Цвет провода
17	Подключение датчика приближения	Черный
20	Com/Gnd	Синий
21	DC 24 В +	Коричневый

Рис. 4.2. Подключение фотоэлементов Photocell-N

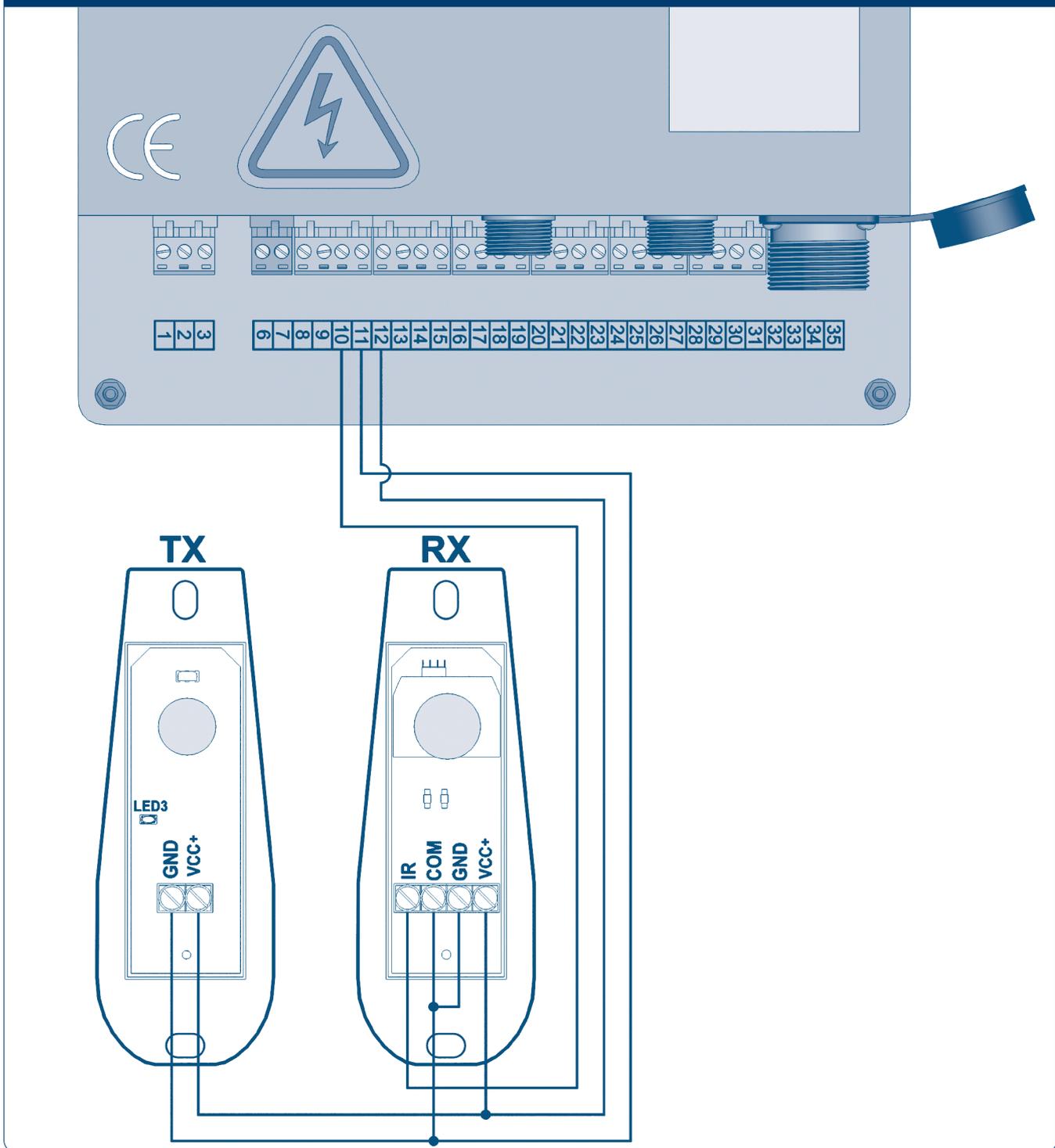


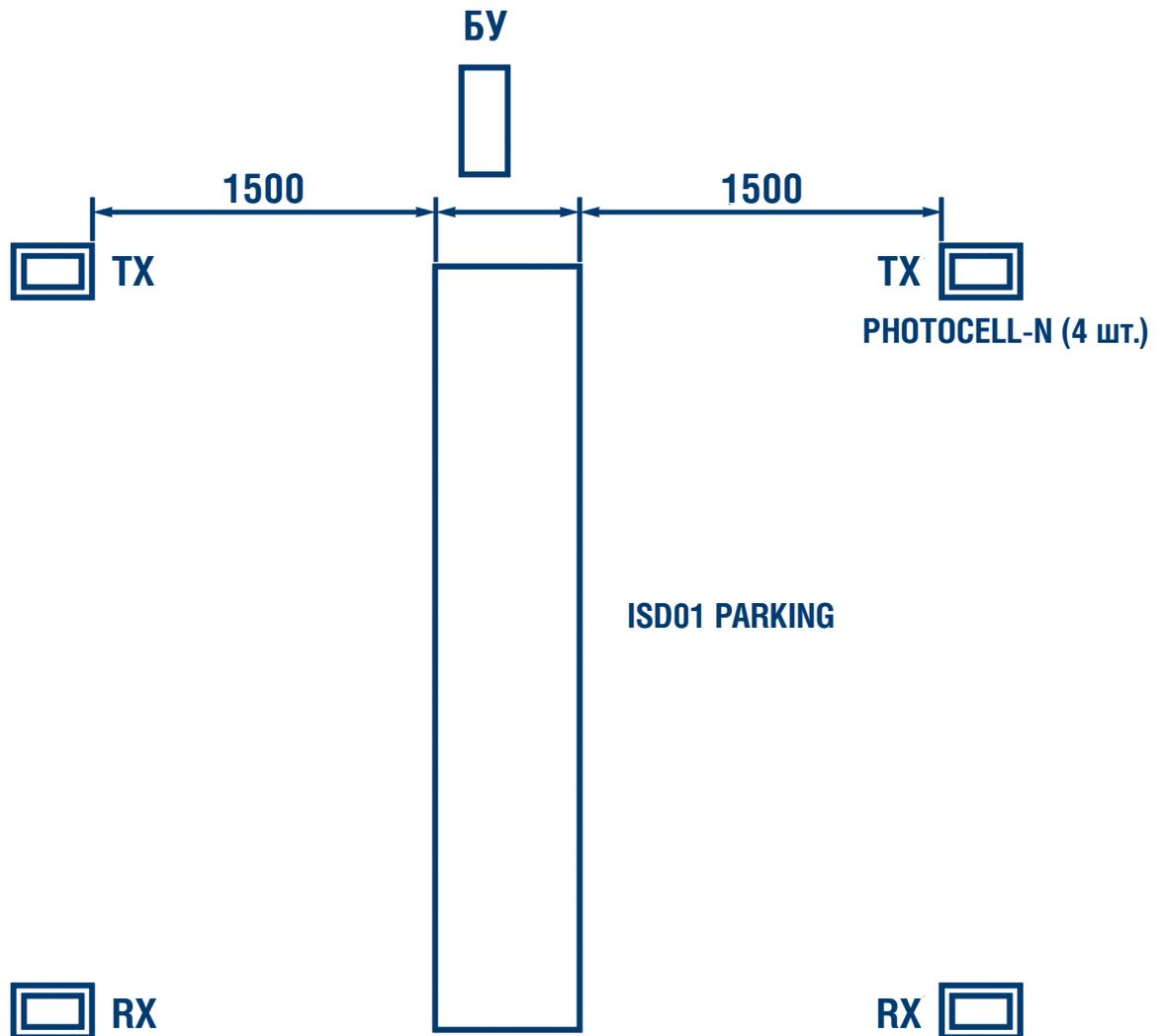
Таблица 4.3. Подключение фотоэлементов Photocell-N

Порт	Функция
10	Устройство безопасности 1
11	Com
12	DC 24 В+

Просверлите в стойках фотоэлементов DoorHan (0,5) технологические отверстия для электрического кабеля (0,75 мм на каждую жилу). Расположите фотоэлементы в верхней части каждой стойки и надежно закрепите их.

\* Подключение второй пары фотоэлементов выполняется аналогичным образом.

Рис. 4.3. Схема расположения стоек



**▲ ВНИМАНИЕ!**

- Следите за чистотой фотоэлементов. Своевременно очищайте их от загрязнений и осадков. В зимнее время освобождайте рабочую зону фотоэлементов от снега.
- Эксплуатация ворот без использования системы безопасности Photocell-N ЗАПРЕЩЕНА.

Рис. 4.6. Подключение кабеля от мотора

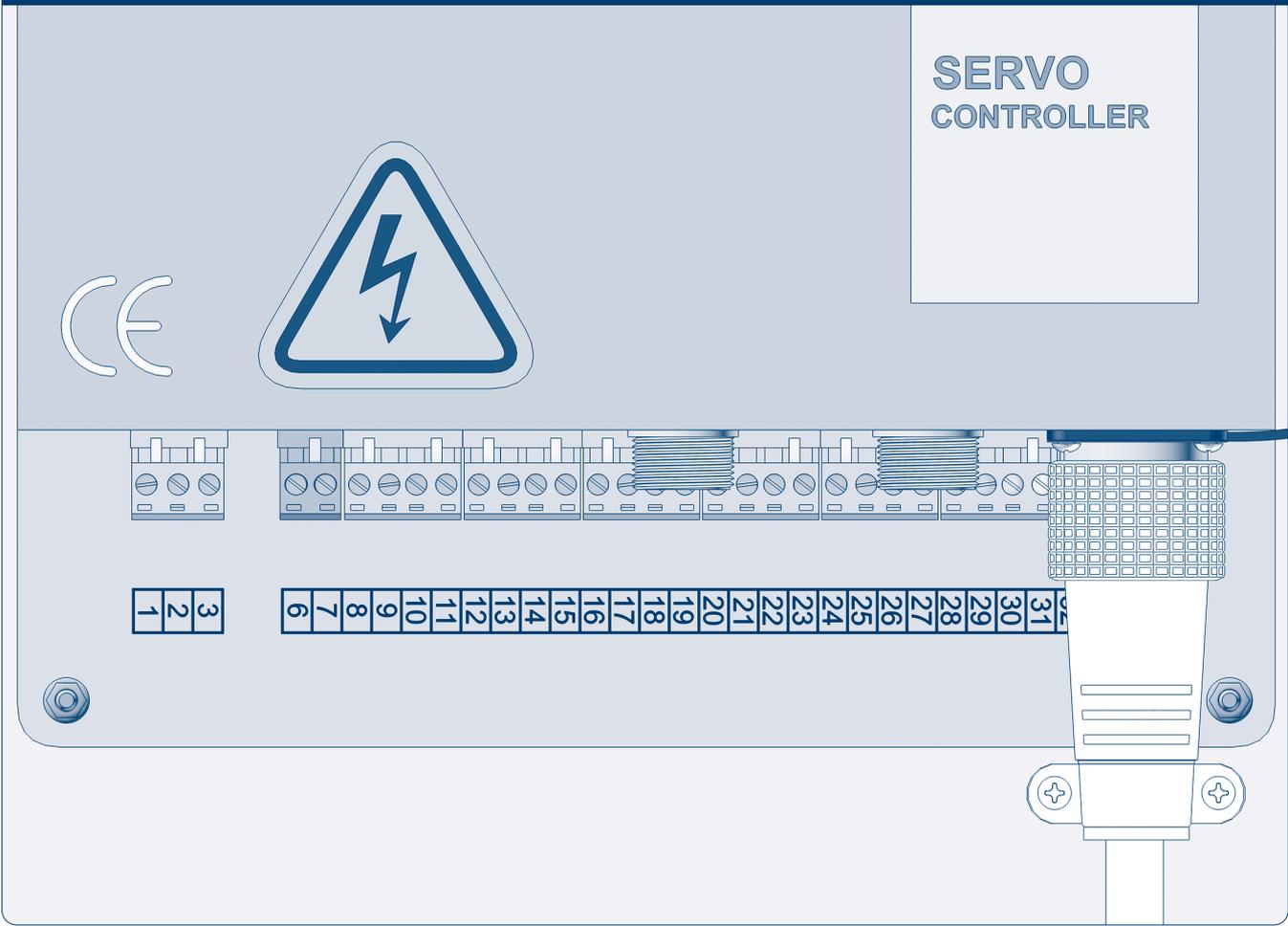
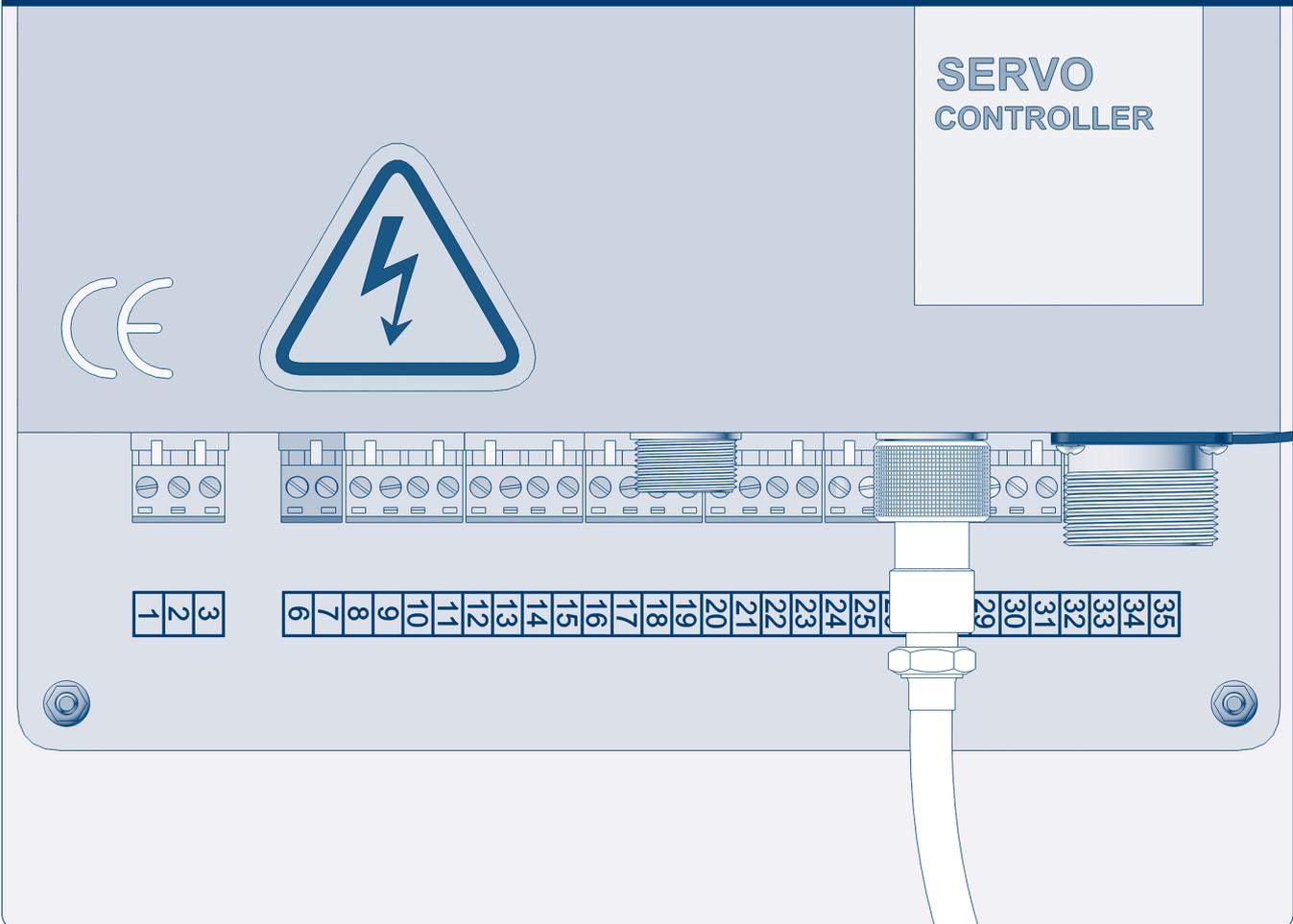


Рис. 4.7. Подключение кабеля от мотора



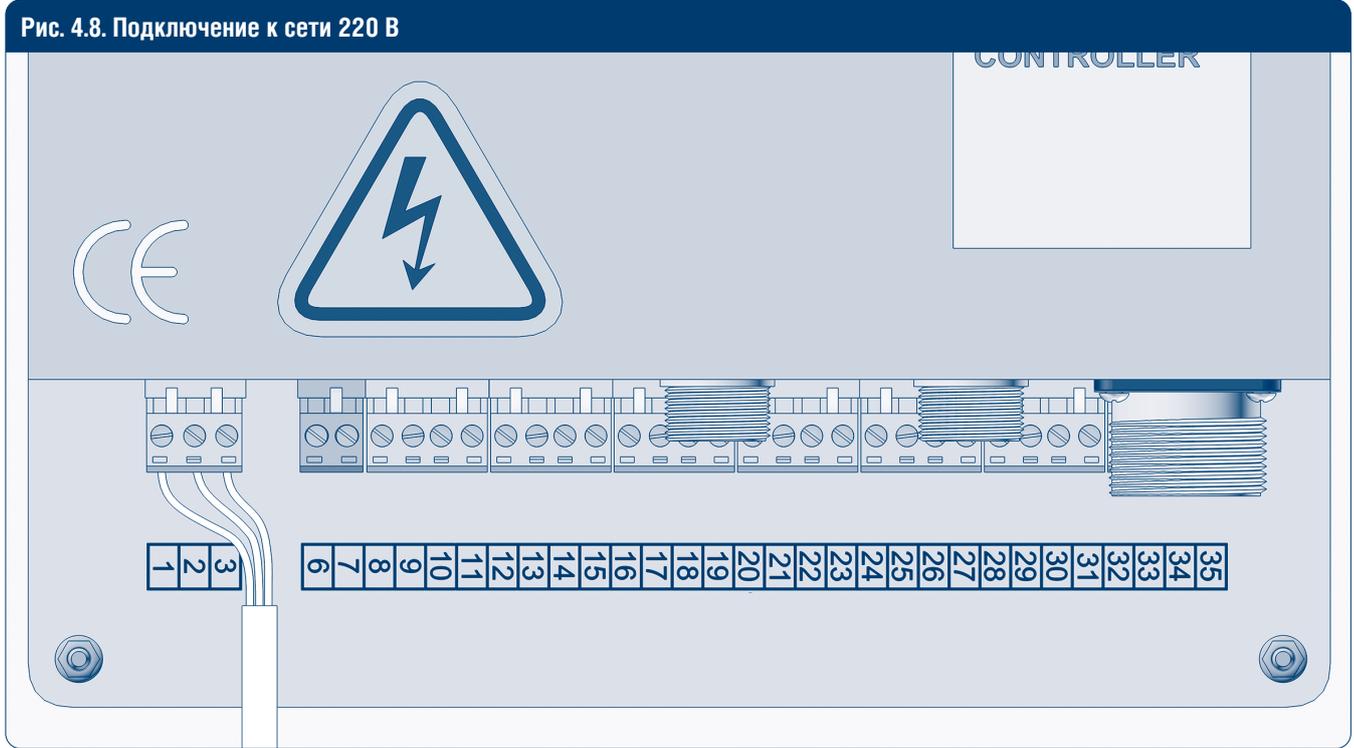


Рис. 4.8. Подключение к сети 220 В

Таблица 4.4. Подключение к сети 220 В

Порт	Функция	Цвет провода
1	PE	Желто-зеленый
2	N	Синий
3	L	Коричневый

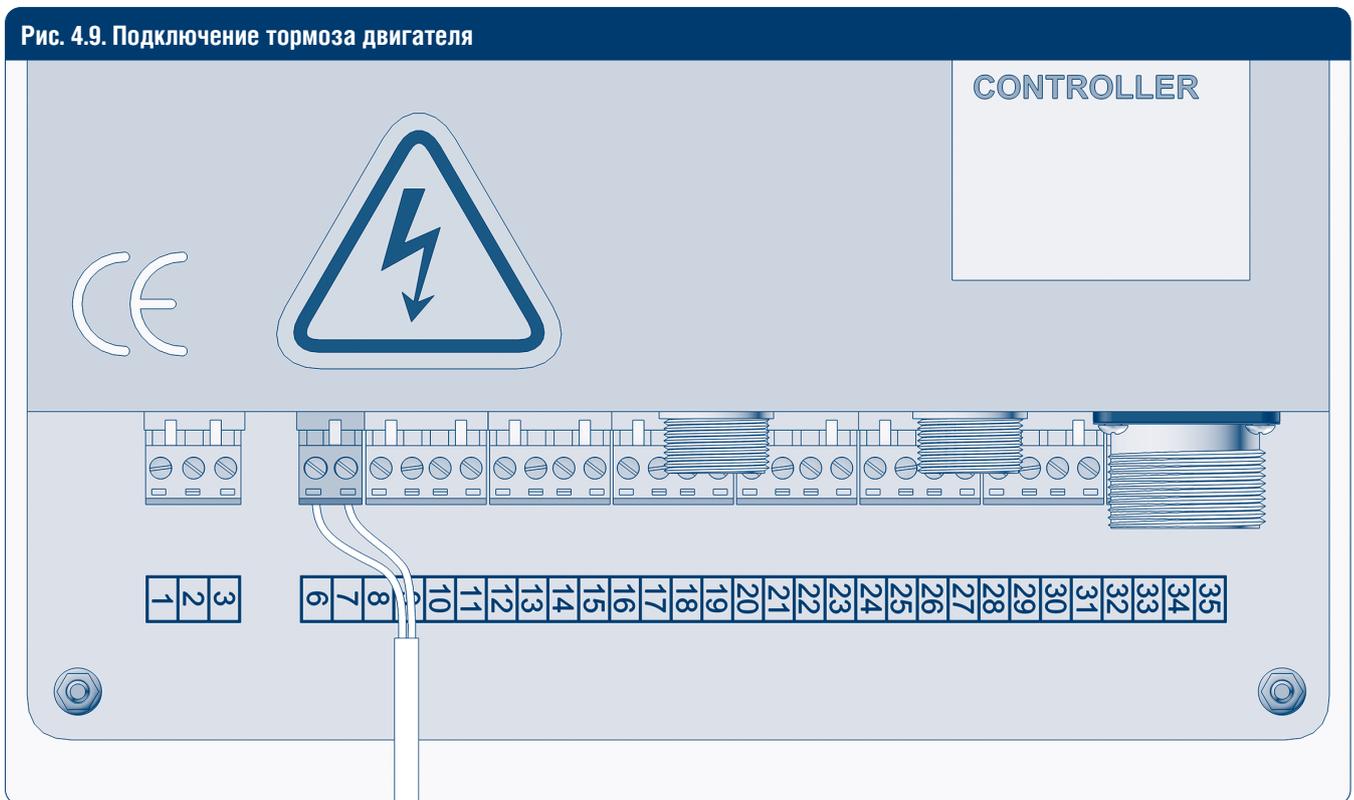


Рис. 4.9. Подключение тормоза двигателя

Таблица 4.5. Подключение тормоза двигателя

Порт	Функция	Цвет провода
6	+	Красный
7	-	Синий

## 5. НАСТРОЙКА БЛОКА УПРАВЛЕНИЯ

### 5.1. УСТАНОВКА РУЧНОГО РЕЖИМА РАБОТЫ (MANUAL)

SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.1. Нажать

1.2. На дисплее появится изображение

Password			
6666			
+	-	Ok	Esc

1.3. Кнопками

назначить пароль на 6668

1.4. Нажать на кнопку

1.5. На дисплее появится изображение

Mode Setting			
MANUAL			
Adj		Save	Esc

1.6. Кнопкой  выбрать MANUAL

1.7. Нажать кнопку

### 5.2. ВЫБОР ТИПА ЭНКОДЕРА

SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.1. Нажать

1.2. На дисплее появится изображение

Password			
6666			
+	-	Ok	Esc

1.3. Кнопками

назначить пароль на 6668

1.4. Нажать на кнопку

1.5. На дисплее появится изображение

1. Parameter			
<b>2. Limit Switch set</b>			
3. RTC Config			
4. Advanced Setting			
5. Language			
6. Default			
↑	↓	Ok	Esc

1.6. Кнопками

выбрать **Limit Switch set**

1.7. Нажать кнопку

1.8. На дисплее появится изображение

Limit Switch			
<b>Proximity Switch</b>			
или Absolute Encoder			
Adj			Ok

1.9. Кнопкой

выбрать **Proximity Switch**

1.10. Нажать кнопку

### 5.3. ПРОВЕРКА НАПРАВЛЕНИЯ ВРАЩЕНИЯ ПОЛОТНА

1.1. На дисплее появится изображение



1.2. Нажать на блоке кнопку открывания ворот



1.3. Если полотно движется вверх, нажать



Если полотно движется вниз, нажать



### 5.4. НАСТРОЙКА ДАТЧИКА ПРИБЛИЖЕНИЯ

1.1. На дисплее появится изображение



1.2. Нажать на блоке кнопку открывания ворот



Поднять полотно в верхнее крайнее положение

1.3. Нажать кнопку 

Ok
----

В крайнем верхнем положении должен сработать датчик приближения.

### 5.5. НАСТРОЙКА КОНЦЕВЫХ ПОЛОЖЕНИЙ ПОЛОТНА ВОРОТ

1.1. На дисплее появится изображение



Выставить верхнее концевое положение полотна ворот. Для этого нужно:

1.2. Нажать на блоке кнопку закрывания ворот

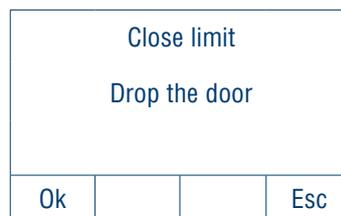


1.3. Опустить полотно ворот на 2 см

1.4. Нажать кнопку 

Ok
----

1.5. На дисплее появится изображение



Выставить нижнее концевое положение полотна ворот. Для этого нужно:

1.6. Нажать на блоке кнопку закрывания ворот



1.7. Опустить полотно до уровня пола

1.8. Нажать кнопку 

Ok
----

На дисплее появится изображение



Или



## 5.6. НАСТРОЙКА КРУТЯЩЕГО МОМЕНТА ПРИВОДА

SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.1. Нажать

На дисплее появится изображение

Password			
6666			
↑	↓	Ok	Esc

1.2. Кнопками

назначить пароль на 6668

1.3. Нажать кнопку

На дисплее появится изображение

1. Parameter			
2. Limit Switch set			
3. RTC Config			
4. Advanced Setting			
5. Language			
<b>6. Default</b>			
↑	↓	Ok	Esc

1.4. Кнопками

выбрать Advanced settings

1.5. Нажать на кнопку

На дисплее появится изображение

1. Communication			
2. Contact Type			
<b>3. Adv Parameter</b>			
↑	↓	Ok	Esc

1.6. Кнопками

выбрать Adv Parameter

1.7. Кнопками

назначить пароль на 7779

1.8. Нажать кнопку

На дисплее появится изображение

Adv parameter			
Index 01			
+	-	Ok	Esc

1.9. Кнопками

Измените индекс на значение 10

На дисплее появится изображение

Adv parameter			
Index 10			
+	-	Ok	Esc

1.10. Нажать кнопку

На дисплее появится изображение

Adv parameter			
P10: 050			
+	-	Save	Esc

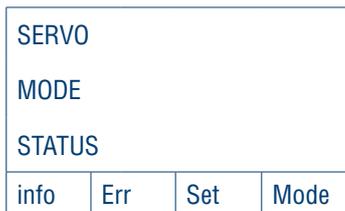
1.11. Кнопками

установите значение 50.

Диапазон значений: от 50 до 300. Значение по умолчанию 50. При ошибке ERR06 «Ротор заблокирован» увеличить значение на 10

1.12. Нажать кнопку

## 5.7. НАСТРОЙКА СКОРОСТИ ОТКРЫВАНИЯ (OPENING SPEED)



1.1. Нажать

1.2. На дисплее появится изображение

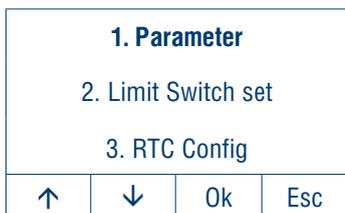


1.3. Кнопками

назначить пароль на 6668

1.4. Нажать на кнопку

1.5. На дисплее появится изображение

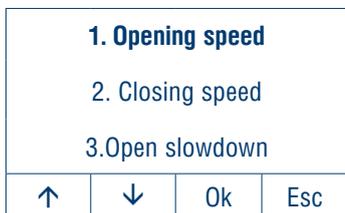


1.6. Кнопками

выбрать Parameter

1.7. Нажать на кнопку

1.8. На дисплее появится изображение



1.9. Кнопками

выбрать Opening speed

1.10. Нажать на кнопку

1.11. На дисплее появится изображение

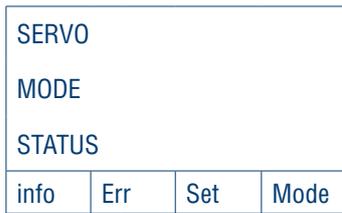


1.12. Кнопками

установить нужное значение

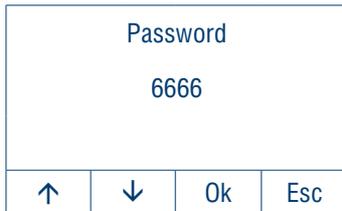
1.13. Нажать на кнопку

## 5.8. НАСТРОЙКА СКОРОСТИ ЗАКРЫВАНИЯ (CLOSING SPEED)



1.1. Нажать

На дисплее появится изображение

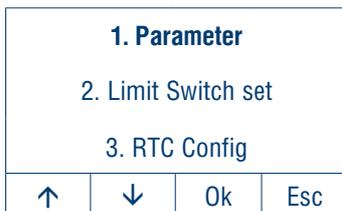


1.2. Кнопками

назначить пароль на 6668

1.3. Нажать на кнопку

На дисплее появится изображение

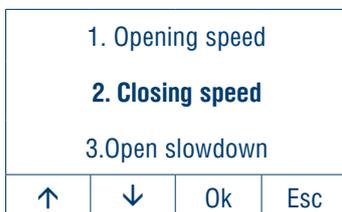


1.4. Кнопками

выбрать Parameter

1.5. Нажать на кнопку

На дисплее появится изображение

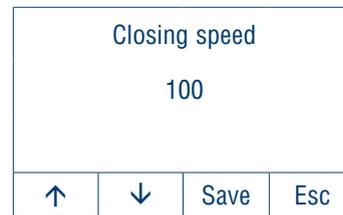


1.6. Кнопками

выбрать Closing speed

1.7. Нажать на кнопку

На дисплее появится изображение



1.8. Кнопками

установите скорость закрытия со значением 20

1.9. Нажать на кнопку

## 5.9. ПЕРЕКЛЮЧЕНИЕ РЕЖИМОВ РАБОТЫ ВОРОТ

По желанию заказчика могут быть установлены два режима

**MANUAL**

**РУЧНОЙ**

или

**AUTO**

**АВТОМАТИЧЕСКИЙ**

SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.1. Нажать **Mode**

1.2. На дисплее появится изображение

Password			
6666			
+	-	Ok	Esc

1.3. Кнопками **+** **-**

назначить пароль на 6668

1.4. Нажать кнопку **Ok**

1.5. На дисплее появится изображение

Mode Setting			
MANUAL			
Adj		Save	Esc

1.6. Кнопкой **Adj**

выбрать MANUAL или AUTO

1.7. Нажать кнопку **Save**

## 5.10. НАСТРОЙКА ПЛАВНОГО ПУСКА

SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.1. Нажать **Set**

На дисплее появится изображение

Password			
6666			
+	-	Ok	Esc

1.2. Кнопками **+** **-**  
назначить пароль на 6668

1.3. Нажать кнопку **Ok**

1.4. На дисплее появится изображение

1. Parameter			
2. Limit Switch set			
3. RTC Config			
<b>4. Advanced Setting</b>			
5. Language			
6. Default			
↑	↓	Ok	Esc

Кнопками **↑** **↓**

выбрать Advanted settings

1.5. Нажать кнопку **Ok**

На дисплее появится изображение

1. Communication			
2. Contact Type			
3. Adv Parameter			
↑	↓	Ok	Esc

1.6. Кнопками **↑** **↓**

выбрать Adv Parameter

1.7. Нажать кнопку

Ok

На дисплее появится изображение

Password			
7777			
+	-	Ok	Esc

1.8. Кнопками

+

-

назначить пароль на 7779

1.9. Нажать кнопку

Ok

На дисплее появится изображение

Adv parameter			
Index 69			
+	-	Ok	Esc

1.10. Кнопками

+

-

назначить Index на значение 69

1.11. Нажать кнопку

Ok

На дисплее появится изображение

Adv parameter			
P69: 0001			
+	-	Save	Esc

Назначить P69 на значение 0001

1.12. Нажать кнопку

Save

## 5.11. ПРОВЕРКА ОБЩЕГО КОЛИЧЕСТВА ЦИКЛОВ

Проверка общего количества полных циклов

SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.1. Нажать

info

1.2. На дисплее появится изображение

1. Input Query			
2. Sum Counter			
<b>3. Maint Counter</b>			
↑	↓	Ok	Esc

1.3. Кнопками

↑

↓

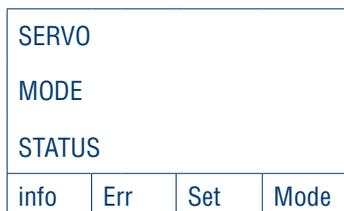
выбрать Maint Counter

1.4. На дисплее появится изображение с общим количеством циклов

Maint Counter			
00001			
			Esc

## 5.12. УСТАНОВКА ЗНАЧЕНИЯ КОМПЛЕКСНОГО СЕРВИСНОГО ОБСЛУЖИВАНИЯ

Установка значения сервисного обслуживания



1.1. Нажать

1.2. На дисплее появится изображение

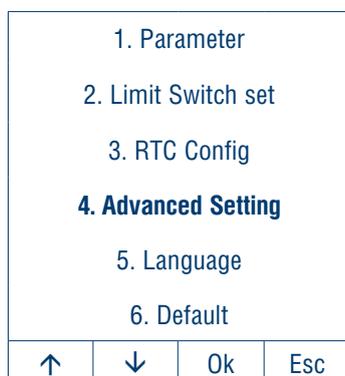


1.3. Кнопками

назначить пароль на 6668

1.4. Нажать кнопку

1.5. На дисплее появится изображение

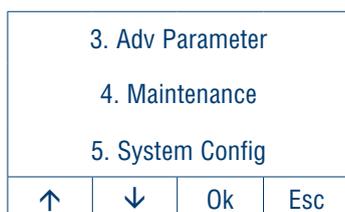


1.6. Кнопками

выбрать Advanced settings

1.7. Нажать на кнопку

1.8. На дисплее появится изображение



1.9. Кнопками

выбрать Maintenance

1.10. Нажать кнопку

1.11. На дисплее появится изображение



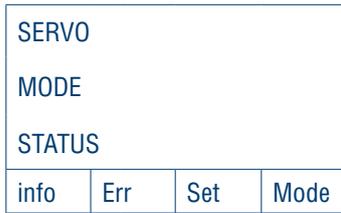
1.12. Кнопками

назначить «100» (тысяч) — количество циклов до выдачи предупреждения о необходимости проведения комплексного сервисного обслуживания (регулировка, замена расходных комплектующих ворот)

1.13. Нажать кнопку

1.14. По истечении заданного количества циклов на экран выводится сообщение о комплексном сервисном обслуживании

## 5.13. СБРОС ДО ЗАВОДСКИХ НАСТРОЕК



1.1. Нажать

1.2. На дисплее появится изображение

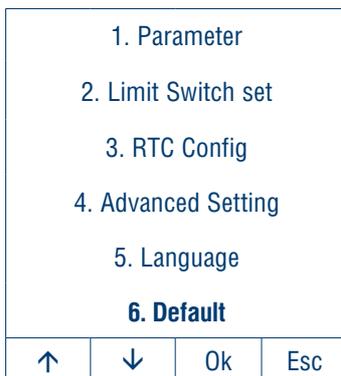


1.3. Кнопками

назначить пароль на 6668

1.4. Нажать кнопку

1.5. На дисплее появится изображение



1.6. Кнопками

выбрать Default

1.7. Нажать на кнопку

Настройки вернулись к заводским установкам

## 5.14. НАСТРОЙКА ИНКРЕМЕНТНОГО ЭНКОДЕРА\*

SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.1. Нажать

На дисплее появится изображение

Password			
6666			
↑	↓	Ok	Esc

1.2. Кнопками

назначить пароль на 6668

1.3. Нажать на кнопку

На дисплее появится изображение

<b>1. Parameter</b>			
2. Limit Switch set			
3. RTC Config			
↑	↓	Ok	Esc

1.4. Кнопками

выбрать Advanced Setting

1.5. Нажать на кнопку

На дисплее появится изображение

1. Communication			
2. Contact Type			
3. ADV Parameter			
↑	↓	Ok	Esc

1.6. Кнопками

выбрать ADV Parameter

1.7. Кнопками

назначить пароль на 7779

1.8. Нажать на кнопку

Измените индекс на значение 04

ADV Parameter			
Index: 04			
+	-	Ok	Esc

1.9. Нажать на кнопку

Измените значение параметра с 0 на 1

ADV Parameter			
P01: 0001			
+	-	Ok	Esc

1.10. Нажать кнопку

1.11. Нажать кнопку

для выхода в главное меню

SERVO			
MODE			
STATUS			
info	Err	Set	Mode

1.12. Нажать

1.13. На дисплее появится изображение

Password			
6666			
+	-	Ok	Esc

1.14. Кнопками

назначить пароль на 6668

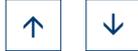
1.15. Нажать кнопку

1.16. На дисплее появится изображение

1. Parameter			
2. Limit Switch set			
3. RTC Config			
<b>4. Advanced Setting</b>			
5. Language			
6. Default			
↑	↓	Ok	Esc

\* В случае неисправности датчика приближения (ER23 и отсутствия индикации) требуется произвести настройку крайних положений ворот по инкрементному энкодеру, до замены датчика.

1.17. Кнопками

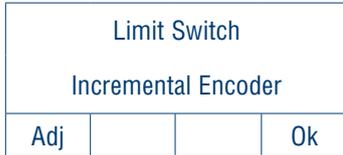


выбрать Limit Switch Set

1.18. Нажать на кнопку



1.19. На дисплее появится изображение



1.20. Кнопкой



выбрать Incremental Encoder

1.21. Нажать кнопку



## 6. ПАРАМЕТРЫ РАБОТЫ ВОРОТ

Таблица 6.1. Параметры работы ворот и настройки по умолчанию

№	Параметр	Значение	Заводские настройки по умолчанию
1	Скорость открывания	10–125	100
2	Скорость закрывания	10–125	20
3	Замедление при открывании	30–70	50
4	Замедление при закрывании	30–70	50
5	Время автоматического закрывания	<ul style="list-style-type: none"> <li>▪ Отключен</li> <li>▪ 1–120 с</li> </ul>	5 с
6	Параметр выход 1	<ul style="list-style-type: none"> <li>▪ Нет положения закрыто</li> </ul>	Отключен
7	Параметр выход 2	<ul style="list-style-type: none"> <li>▪ Положение закрыто</li> </ul>	Отключен
8	Параметр выход 3	<ul style="list-style-type: none"> <li>▪ Нет положения открыто</li> <li>▪ Положение открыто</li> </ul>	Отключен
9	Параметр выход 4	<ul style="list-style-type: none"> <li>▪ Открыть</li> <li>▪ Закреть</li> <li>▪ Нет концевого положения</li> <li>▪ Концевое положение</li> <li>▪ Поиск концевого положения</li> <li>▪ Ошибка подключения</li> <li>▪ Отключен</li> <li>▪ Двойной интерлок автооткрывания</li> <li>▪ Работа</li> <li>▪ Остановка</li> </ul>	Отключен
10	Частичное открывание	10–100 %	100
11	Дисплей	<ul style="list-style-type: none"> <li>▪ Положение</li> <li>▪ Скорость</li> <li>▪ Момент</li> </ul>	Момент
12	Настройка лампы	<ul style="list-style-type: none"> <li>▪ Выключение через 60 с</li> <li>▪ Всегда включено</li> </ul>	Выключение через 60 с
13	Автоматическое открывание	<ul style="list-style-type: none"> <li>▪ Отключено</li> <li>▪ 1–999 мин.</li> </ul>	Отключено
14	Момент привода	50–300	50

## 7. ДИАГНОСТИКА НЕИСПРАВНОСТЕЙ

Таблица 7.1. Неисправности и способы их устранения

Код ошибки	Неисправность	Причина/способ устранения
ERR01	Перегрузка по току	Замените плату
ERR03	Низкое напряжение	Н/д
ERR04	Высокое напряжение	<ul style="list-style-type: none"> <li>▪ Проверьте тормоз</li> </ul>
ERR05	Высокое напряжение	<ul style="list-style-type: none"> <li>▪ Замените плату</li> </ul>
ERR06	Двигатель заблокирован	<ul style="list-style-type: none"> <li>▪ Дверь перегружена</li> <li>▪ Дверь заклинило</li> <li>▪ Зажат тормоз</li> <li>▪ Замените двигатель</li> </ul>
ERR07	Выход за пределы концевых положений	Проверьте энкодер двигателя и абсолютный энкодер или датчик крайнего положения
ERR08	Сбой в памяти	Установите заводские значения и перезапустите или замените плату

Таблица 7.1. Неисправности и способы их устранения (окончание)

Код ошибки	Неисправность	Причина/способ устранения
ERR09	Превышение скорости	Неисправен энкодер двигателя
ERR10	Реверс двигателя	Неисправен энкодер двигателя
ERR11	Перегрузка	Дверь перегружена
ERR12	Ошибка по току	Замените плату
ERR13	Неисправность энкодера двигателя	Проверьте проводку или замените двигатель
ERR14	Ошибка начального положения ротора	Н/д
ERR15	Ошибка соединения	Установите заводские значения или замените плату
ERR16	Неисправность тормозной цепи	(Только в памяти истории)
ERR18	Неисправность тормозной цепи	<ul style="list-style-type: none"> <li>▪ Проверьте резистор</li> <li>▪ Проверьте проводку резистора</li> <li>▪ Замените плату</li> </ul>
ERR19*	Неисправность абсолютного энкодера	<ul style="list-style-type: none"> <li>▪ Проверьте проводку абсолютного энкодера</li> <li>▪ Проверьте абсолютный энкодер</li> <li>▪ Переключитесь на внутренний энкодер</li> </ul>
ERR20	Превышено время выполнения в одном движении	Отрегулируйте в соответствии с параметром P24
ERR21	Ошибка устройства безопасности 1 во время цикла	Отрегулируйте в соответствии с параметром P77
ERR22	Ошибка устройства безопасности 2 во время цикла	
ERR23	Концевые положения не установлены	<ul style="list-style-type: none"> <li>▪ Повторите установку</li> <li>▪ Настройка последнего концевого положения на завершена</li> <li>▪ Слишком маленькое расстояние между начальной точкой и концевым положением на открывание</li> <li>▪ Установлено слишком маленькое ограничение хода</li> <li>▪ Установлено слишком большое ограничение хода</li> <li>▪ Слишком большое передаточное число редуктора, отрегулируйте в соответствии с параметром 45</li> <li>▪ Неисправность датчика приближения (см. стр. 18, п. 5.14)</li> </ul>
ERR24	Сбой в сети 24 В постоянного тока	Короткое замыкание в тормозе или другом устройстве 24В
ERR25	Техническое обслуживание	Н/д
ERR26*	Неисправность механических концевых выключателей	Н/д
ERR27	Перегрев	Дверь перегружена или используется слишком часто
ERR28	Неисправность электромагнитного тормоза	Проверьте подключение тормоза или замените его
ERR29*	Сброс абсолютного энкодера	Разряжена батарея абсолютного энкодера
ERR30	Рассогласование параметров двигателей	Рассогласование параметров старого (1,5 кВт) и нового двигателей, отрегулируйте в соответствии с параметром P66
ERR31	Неисправность 2 энкодера двигателя	Проверьте проводку энкодера двигателя
ERR32	Неисправность 3 энкодера двигателя	Проверьте проводку энкодера двигателя
ERR33*	Неисправность 2 абсолютного энкодера	Реальное ограничение хода отличается от предустановленного значения
ERR34*	Сброс абсолютного энкодера 2	Неисправен абсолютный энкодер
ERR35*	Сброс запуска абсолютного энкодера	Неисправен абсолютный энкодер
ERR36	Слишком короткое расстояние между концевыми положениями	Переустановите значения концевых положений
ERR37	Н/д	Н/д
ERR39	Неисправность 4 энкодера двигателя	Проверьте проводку или замените двигатель
ERR40	Неисправность 5 энкодера двигателя	Проверьте проводку или замените двигатель

\* Не применимо для данного типа привода





***DOORHAN***<sup>®</sup>

Международный концерн DoorHan благодарит вас за приобретение нашей продукции. Мы надеемся, что вы останетесь довольны качеством данного изделия.

По вопросам приобретения, дистрибьюции и технического обслуживания обращайтесь в офисы региональных представителей или центральный офис компании по адресу:

Россия, 143002, Московская обл.,  
г. Одинцово, с. Акулово,  
ул. Новая, д. 120, стр. 1  
Тел.: 8 495 933-24-00  
E-mail: [info@doorhan.ru](mailto:info@doorhan.ru)  
[www.doorhan.ru](http://www.doorhan.ru)